

Matriz inversa

Pablo Angulo, Fabricio Macià

Universidade Pedagogica de Maputo

Dada uma matriz A quadrada $d \times d$, dizemos que outras matrizes B quadrado $d \times d$ é **o inverso de A**

$$AB = BA = \text{Id}_d$$

A matriz inversa não sempre existe

Algumas matrizes têm uma matriz inversa, mas outras não.

A matriz reversa de $r \text{Id}_d$ é $\frac{1}{r} \text{Id}_d$ (para $r \neq 0$).

A matriz O $d \times d$ com todas as entradas iguais a 0 não pode ter matriz reversa, porque $OB = BO = O$.

Quais matrizes têm uma matriz inversa?



- Observamos que a coluna j de AB é $A \cdot \mathbf{b}_j$ (onde \mathbf{b}_j é a coluna j -é B).
- Se AB for Id_d , então a coluna j de AB deve ser \mathbf{e}_j
- Portanto, para calcular a coluna j de B , temos que resolver o sistema $A \cdot \mathbf{b}_j = \mathbf{e}_j$
- Em resumo: Para calcular toda a matriz reversa, temos que resolver n Sistemas de equações *com a mesma matriz de coeficientes*.

Quais matrizes têm uma matriz inversa?



- Observamos que a coluna j de AB é $A \cdot \mathbf{b}_j$ (onde \mathbf{b}_j é a coluna j -é B).
- Se AB for Id_d , então a coluna j de AB deve ser \mathbf{e}_j
- Portanto, para calcular a coluna j de B , temos que resolver o sistema $A \cdot \mathbf{b}_j = \mathbf{e}_j$
- Em resumo: Para calcular toda a matriz reversa, temos que resolver n Sistemas de equações *com a mesma matriz de coeficientes*.

Seja A uma matriz quadrada $d \times d$. Eles são equivalentes:

- ① O sistema $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ possui uma solução única para qualquer vetor de termos independentes \mathbf{c} .
- ② A matriz A possui uma matriz inversa.

Quais matrizes têm uma matriz inversa?



Seja A uma matriz quadrada $d \times d$. Eles são equivalentes:

- ① O sistema $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ possui uma solução única para qualquer vetor de termos independentes \mathbf{c} .
- ② A matriz A possui uma matriz inversa.

O resultado é facilmente seguido:

- Se o sistema $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ tiver uma solução única para qualquer vetor de termos independentes \mathbf{c} , podemos resolver todos os sistemas $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{e}_j$ que nos dão as colunas de A^{-1} .
- Se A tiver uma matriz inversa, podemos multiplicar $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ pela esquerda pelo inverso de A : $A^{-1} \cdot A \cdot \mathbf{x} = \text{Id}_d \cdot \mathbf{x} = \mathbf{x} = A^{-1} \cdot \mathbf{c}$.

Ou seja, a solução é única e também é $A^{-1} \cdot \mathbf{c}$.

Quais matrizes têm uma matriz inversa?



Seja A uma matriz quadrada $d \times d$. Eles são equivalentes:

- ① O sistema $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ possui uma solução única para qualquer vetor de termos independentes \mathbf{c} .
- ② A matriz A possui uma matriz inversa.

O resultado é facilmente seguido:

- Se o sistema $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ tiver uma solução única para qualquer vetor de termos independentes \mathbf{c} , podemos resolver todos os sistemas $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{e}_j$ que nos dão as colunas de A^{-1} .
- Se A tiver uma matriz inversa, podemos multiplicar $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ pela esquerda pelo inverso de A : $A^{-1} \cdot A \cdot \mathbf{x} = \text{Id}_d \cdot \mathbf{x} = \mathbf{x} = A^{-1} \cdot \mathbf{c}$.
Ou seja, a solução é única e também é $A^{-1} \cdot \mathbf{c}$.

Dizemos que uma matriz que possui uma matriz inversa é **regular** ou **invertível**.

Uma matriz inversa é **singular**.

Vejamos um método prático para calcular a matriz reversa, com base nas observações anteriores:

- Observamos que a coluna j de AB é $A \cdot \mathbf{b}_j$ (onde \mathbf{b}_j é a coluna j -ista de B).
- Se AB for Id_d , então a coluna j de AB deve ser \mathbf{e}_j .
- Portanto, para calcular a coluna j de B , temos que resolver o sistema $A \cdot \mathbf{b}_j = \mathbf{e}_j$.
- Em resumo: Para calcular toda a matriz reversa, temos que resolver n sistemas de equações *com a mesma matriz de coeficientes*.

O **método de Gauss**, codificado de maneira matricial, permite a solução de sistemas de equações lineares.

Vamos revisar esta versão do método e depois adaptá-lo ao cálculo da matriz reversa.

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Neste sistema, o vetor de termos independentes foi \mathbf{e}_1 . Nós mostramos que o sistema

$$A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{e}_1, \quad A|\mathbf{e}_1 = \left[\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right], \quad \left\{ \begin{array}{l} 2z = 1 \\ x + y = 0 \\ -x + z = 0 \end{array} \right.$$

é equivalente a:

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Neste sistema, o vetor de termos independentes foi \mathbf{e}_1 . Nós mostramos que o sistema

$$A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{e}_1, \quad A|\mathbf{e}_1 = \left[\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right], \quad \left\{ \begin{array}{l} 2z = 1 \\ x + y = 0 \\ -x + z = 0 \end{array} \right.$$

é equivalente a:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} \end{array} \right], \quad \left\{ \begin{array}{l} x = \frac{1}{2} \\ y = -\frac{1}{2} \\ z = \frac{1}{2} \end{array} \right.$$

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Neste sistema, o vetor de termos independentes foi \mathbf{e}_1 . Nós mostramos que o sistema

$$A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{e}_1, \quad A|\mathbf{e}_1 = \left[\begin{array}{ccc|c} 0 & 0 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right], \quad \left\{ \begin{array}{l} 2z = 1 \\ x + y = 0 \\ -x + z = 0 \end{array} \right.$$

é equivalente a:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} \end{array} \right], \quad \left\{ \begin{array}{l} x = \frac{1}{2} \\ y = -\frac{1}{2} \\ z = \frac{1}{2} \end{array} \right.$$

Então a primeira coluna da matriz inversa $B = A^{-1} A$ deve ser

$$\mathbf{b}_1 = \left[\begin{array}{c} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{array} \right]$$

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Para encontrar a matriz reversa, lembramos que só precisamos resolver três sistemas de equações:

$$\left\{ \begin{array}{l} x + 2z = 1 \\ x + y = 0 \\ -x + z = 0 \end{array} \right. , \quad \left\{ \begin{array}{l} x + 2z = 0 \\ x + y = 1 \\ -x + z = 0 \end{array} \right. , \quad \left\{ \begin{array}{l} x + 2z = 0 \\ x + y = 0 \\ -x + z = 1 \end{array} \right. ,$$

que correspondem na notação matricial a:

$$A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{e}_1, A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{e}_2, A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{e}_3$$

Como eles compartilham a matriz do coeficiente, podemos economizar tempo aumentando A pelos três vetores de coluna da matriz de identidade

$$A | \text{Id}_3 = A | \mathbf{e}_1 | \mathbf{e}_2 | \mathbf{e}_3 = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Vamos ver como podemos resolver os três sistemas com as mesmas fileiras que usamos para resolver um sistema:

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Vamos ver como podemos resolver os três sistemas com as mesmas fileiras que usamos para resolver um sistema:

Vamos permitir que as linhas 1 e 2

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Vamos ver como podemos resolver os três sistemas com as mesmas fileiras que usamos para resolver um sistema:

Vamos permitir que as linhas 1 e 2

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

Adicionamos linha 1 à linha 3

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right]$$

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Vamos ver como podemos resolver os três sistemas com as mesmas fileiras que usamos para resolver um sistema:

Vamos permitir que as linhas 1 e 2

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

Adicionamos linha 1 à linha 3

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right]$$

Trocamos a segunda e a terceira fila

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Adicionamos à segunda linha o terceiro multiplicado por -(1/2)

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Adicionamos à segunda linha o terceiro multiplicado por $-(1/2)$

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Adicionamos à linha 1 o segundo multiplicado por -1

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Método Gauss para calcular a matriz reversa



Adicionamos à segunda linha o terceiro multiplicado por $-(1/2)$

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Adicionamos à linha 1 o segundo multiplicado por -1

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Dividimos a terceira fila por 2

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \end{array} \right]$$

O resultado final:

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -\frac{1}{2} & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Consiste na matriz de identidade, aumentada com as colunas do inverso de A :

$$A^{-1} = \left[\begin{array}{ccc} \frac{1}{2} & 0 & -1 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 1 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Este método é econômico e bastante geral.

Quais matrizes têm uma matriz inversa?

Podemos dar outra resposta à pergunta de quais matrizes têm uma matriz inversa. Lembramos que, para A uma matriz quadrada $d \times d$, eles são equivalentes:

- ① O sistema $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ possui uma solução única para qualquer vetor de termos independentes \mathbf{c} .
- ② A matriz A possui uma matriz inversa.

Quais matrizes têm uma matriz inversa?

Podemos dar outra resposta à pergunta de quais matrizes têm uma matriz inversa. Lembramos que, para A uma matriz quadrada $d \times d$, eles são equivalentes:

- ① O sistema $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ possui uma solução única para qualquer vetor de termos independentes \mathbf{c} .
- ② A matriz A possui uma matriz inversa.

Mas se olharmos para o processo para colocar $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ de maneira escalonada, veremos que as operações elementares que devemos seguir não dependem \mathbf{c} .

As decisões a serem tomadas no método Gauss (quando escolhemos a equação para o Pivô) dependem apenas de A

Quais matrizes têm uma matriz inversa?

Podemos dar outra resposta à pergunta de quais matrizes têm uma matriz inversa. Lembramos que, para A uma matriz quadrada $d \times d$, eles são equivalentes:

- ① O sistema $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ possui uma solução única para qualquer vetor de termos independentes \mathbf{c} .
- ② A matriz A possui uma matriz inversa.

Mas se olharmos para o processo para colocar $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ de maneira escalonada, veremos que as operações elementares que devemos seguir não dependem \mathbf{c} .

As decisões a serem tomadas no método Gauss (quando escolhemos a equação para o Pivô) dependem apenas de A . Em particular, não depende de \mathbf{c} se atingirmos uma matriz triangular com elementos não nulos na diagonal.

Quais matrizes têm uma matriz inversa?

Podemos dar outra resposta à pergunta de quais matrizes têm uma matriz inversa. Lembramos que, para A uma matriz quadrada $d \times d$, eles são equivalentes:

- ① O sistema $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ possui uma solução única para qualquer vetor de termos independentes \mathbf{c} .
- ② A matriz A possui uma matriz inversa.

Mas se olharmos para o processo para colocar $A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{c}$ de maneira escalonada, veremos que as operações elementares que devemos seguir não dependem \mathbf{c} .

As decisões a serem tomadas no método Gauss (quando escolhemos a equação para o Pivô) dependem apenas de A . Em particular, não depende de \mathbf{c} se atingirmos uma matriz triangular com elementos não nulos na diagonal.

Uma matriz quadrada A $d \times d$ tem inversa se e somente se puder ser transformada por operações elementares para outra matriz triangular com elementos não nulos na diagonal.